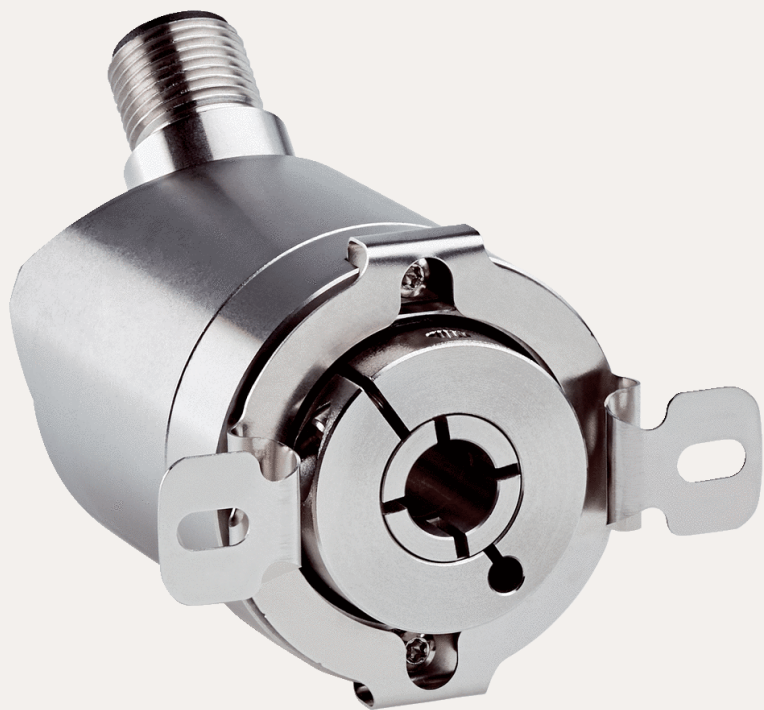


SICK.COM



KARTA CHARAKTERYSTYKI

AHS36I-BCQC016384

AHS/AHM36
Enkoder absolutny

SICK Sensor Intelligence



Rysunek może się różnić

ENKODER ABSOLUTNY

AHS36I-
BCQC016384

INFORMACJE DO ZAMÓWIENIA

Typ	Nr artykułu
AHS36I-BCQC016384	1093794

Więcej wersji urządzeń i akcesoriów na stronie www.sick.com/AHS_AHM36

SZCZEGÓŁOWE DANE TECHNICZNE

CHARAKTERYSTYKA BEZPIECZEŃSTWA TECHNICZNEGO

MTTF _d (średni czas do niebezpiecznej awarii)	240 lat(a) (EN ISO 13849-1)
--	-----------------------------

WYDAJNOŚĆ

Liczba kroków na obrót (rozdzielczość maks.)	16.384 (14 bit)
Wartości graniczne błędów G	0,35° (przy 20°C) ¹⁾
Odchylenie standardowe powtórzenia σ_r	0,2° (przy 20°C) ²⁾

¹⁾ Zgodnie z normą DIN ISO 1319-1, położenie górnej i dolnej wartości granicznej błędów jest zależne od sytuacji montażowej; podana wartość dotyczy położenia symetrycznego, tzn. odchylenie w kierunku górnym i dolnym ma tę samą wartość.

²⁾ Zgodnie z normą DIN ISO 55350-13; 68,3% wartości pomiarowych leży w podanym zakresie.

INTERFEJSY

Interfejs komunikacyjny	IO-Link
Interfejs komunikacyjny – szczegóły	IO-Link V1.1
Czas inicjalizacji	2 s ¹⁾
Czas cyklu	≤ 3,2 ms
Smart Sensor	Efficient Communication, Enhanced Sensing, Diagnostyka
Dane procesu	Pozycja, Prędkość, krzywki elektroniczne, Wartości graniczne, pozycja liniowa, prędkość liniowa, błędy i ostrzeżenia, sygnały przełączania na styku 2
Dane parametryczne	Liczba kroków na obrót PRESET Kierunek zliczania Częstotliwość próbkowania dla obliczenia prędkości Jednostka dla wyjścia wartości prędkości Krzywki elektroniczne (2 kanały x 8 krzywek) Wartości graniczne Liniowa długość pomiaru na 360°

¹⁾ Po upływie tego czasu odczyty pozycji są ważne.

	Konfiguracja – styk 2
Dostępne dane diagnostyczne	Temperatura minimalna i maksymalna Prędkość maksymalna Licznik włączeń zasilania Licznik roboczogodzin zasilanie/ruch Licznik zmian kierunku / liczba ruchów w prawo / liczba ruchów w lewo Napięcie robocze minimalne i maksymalne Pokonana odległość
Informacje o stanie	Przy użyciu diody LED sygnalizującej stan
Wejście przetaczające/Wyjście przetaczające	✓
Częstotliwość wejściowa – styk 2	≤ 100 Hz
Częstotliwość wyjściowa styku 2	≤ 100 Hz

¹⁾ Po upływie tego czasu odczyty pozycji są ważne.

INSTALACJA ELEKTRYCZNA

Typ przyłącza	Wtyk, M12, 4 piny, uniwersalny
Napięcie zasilające	18 ... 30 V
Pobór mocy	< 1,3 W
Zabezpieczenie przed zamianą biegunów	✓

MECHANIKA

Wykonanie mechaniczne	Otwór nieprzelotowy
Średnica wałka lub otworu	3/8"
Właściwość wałka	Zacisk z przodu
Masa	0,2 kg, dotyczy urządzeń z wtykiem
Materiał, wał	Stal nierdzewna 1.4305
Materiał, kołnierz	Stal nierdzewna 1.4305
Materiał, wspornik antyrotacyjny	Stal nierdzewna 1.4305
Materiał, obudowa	Stal nierdzewna 1.4305
Moment rozruchowy	≤ 1 Ncm ¹⁾
Moment obrotowy roboczy	≤ 1 Ncm ¹⁾
Dopuszczalny statyczny przesuw wałka	± 0,3 mm, ± 0,3 mm (promieniowe, osiowe)
Dopuszczalny dynamiczny przesuw wałka	± 0,1 mm (promieniowe) ± 0,1 mm (osiowe)
Prędkość obrotowa pracy	≤ 6.000 min ⁻¹
Moment bezwładności wirnika	23 gcm ²
Żywotność łożysk	2,0 x 10 ⁹ obrotów
Przyspieszenie kątowe	≤ 500.000 rad/s ²

¹⁾ Przy 20°C.

DANE DOTYCZĄCE OTOCZENIA

EMC	Wg EN 61000-6-2, EN 61000-6-3 i EN 61131-9
Stopień ochrony	IP67 (IEC 60529) IP69K (IEC 60529)
Dopuszczalna względna wilgotność powietrza	90 % (Roszenie niedopuszczalne)
Zakres temperatury roboczej	-40 °C ... +85 °C
Zakres temperatur składowania	-40 °C ... +100 °C, bez opakowania

¹⁾ Z dodatkowym mocowaniem mechanicznym przewodu.

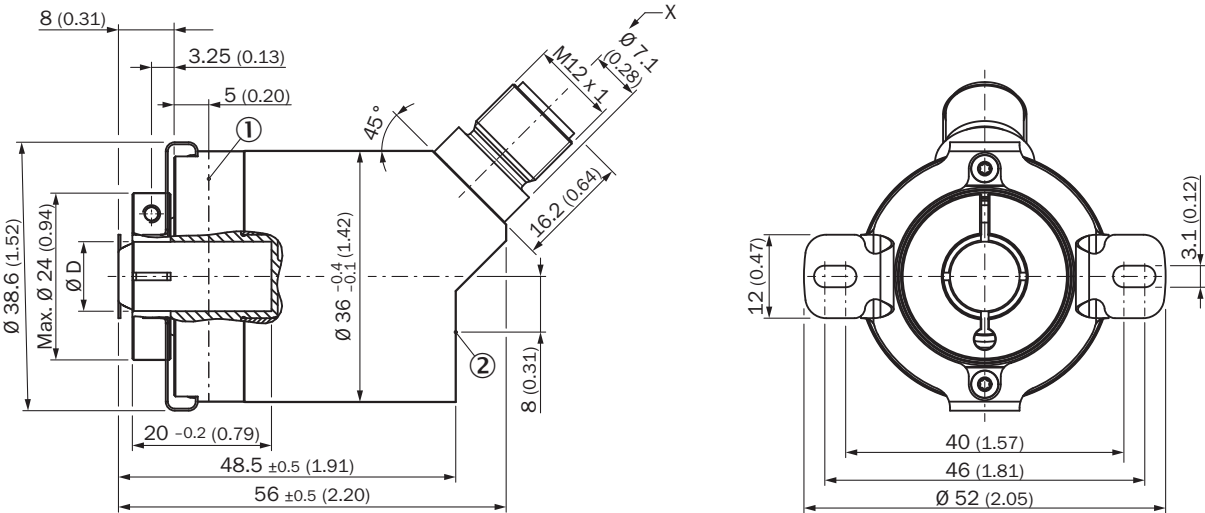
²⁾ Przewód musi zostać dodatkowo zamocowany przy zachowaniu jak najmniejszej odległości od enkodera.

³⁾ W przypadku enkodera zamontowanego z boku (wałek enkodera poziomo, wspornik antyrotacyjny pionowo) w poszczególnych przypadkach należy zastosować dodatkowe środki w celu wytłumienia, ponieważ mogą występować rezonanse. ponadto przewód musi zostać dodatkowo zamocowany przy zachowaniu jak najmniejszej odległości od enkodera.

Odporność na wstrząsy	100 g, 6 ms (EN 60068-2-27) ¹⁾ 2)
Odporność na drgania	20 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6) ^{1) 3)}

¹⁾ Z dodatkowym mocowaniem mechanicznym przewodu.
²⁾ Przewód musi zostać dodatkowo zamocowany przy zachowaniu jak najmniejszej odległości od enkodera.
³⁾ W przypadku enkodera zamontowanego z boku (wałek enkodera poziomo, wspornik antyrotacyjny pionowo) w poszczególnych przypadkach należy zastosować dodatkowe środki w celu wytłumienia, ponieważ mogą występować rezonanse. ponadto przewód musi zostać dodatkowo zamocowany przy zachowaniu jak najmniejszej odległości od enkodera.

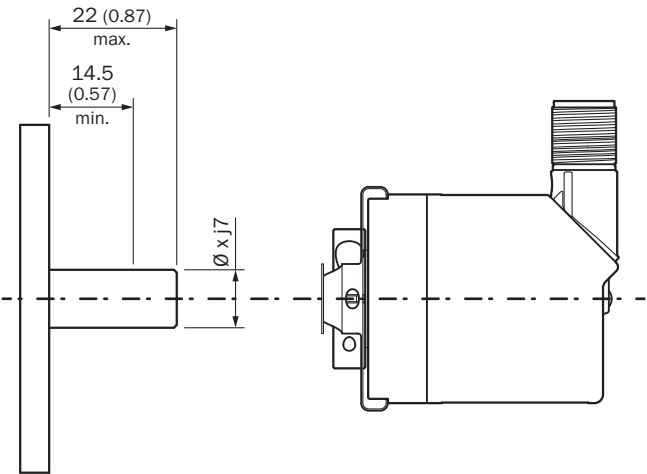
RYSUNEK WYMIAROWY OTWÓR NIEPRZELOTOWY, WTYK



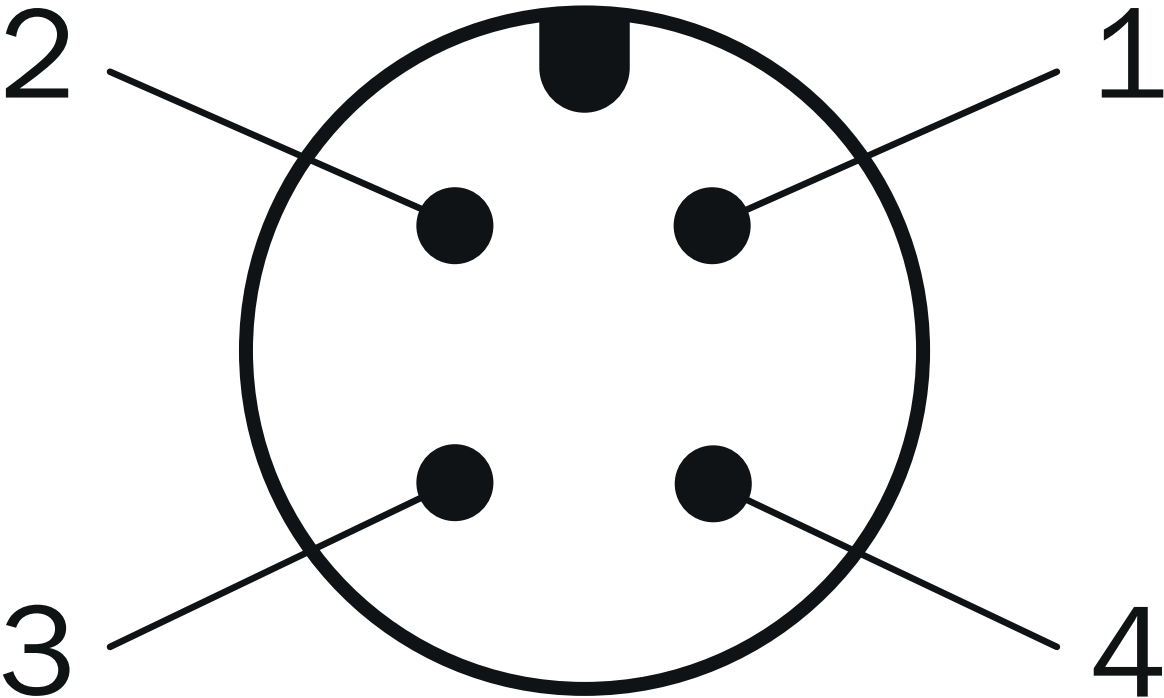
Wymiary w mm
nietolerowane wymiary wg DIN-ISO 2768-mk
① punkt pomiarowy temperatury roboczej
② punkt pomiarowy drgań

Typ	Średnica wałka lub otworu Ø D F7
AHx36x-BAxxxxxxx	6 mm
AHx36x-BBxxxxxxx	8 mm
AHx36x-BCxxxxxxx	1/4"
AHx36x-BDxxxxxxx	10 mm
AHx36x-BKxxxxxxx	3/8"

ZALECENIA DOTYCZĄCE MONTAŻU



ANSCHLUSSBELEGUNG



STYK	Kolor żyty	Sygnał	Funkcja		
-	-	-	Basic	Advanced	Advanced Smart Task
1	Brązowy	L+	Napięcie zasilające enkodera 18–30 V (+Us)		
2	Biały	I/Q	Niepodłączony – brak funkcji	Styk wielofunkcyjny (konfigurowany jako wejście przełączające lub też jako wyjście przełączające)	
3	Kolor niebieski	L-	Napięcie zasilające enkodera 0 V (GND)		
4	Czarny	C/Q	Komunikacja IO-Link		

STYK	Kolor żyty	Sygnal	Funkcja
		-	-
			Wyjście przę- cające (tryb SIO)

Więcej informacji, a także odpowiednie akcesoria, przykłady zastosowań i materiały do pobrania, takie jak modele wymiarowe CAD, instrukcje eksploatacji i oprogramowanie, można znaleźć na pod adresie www.sick.com/1093794



SICK W SKRÓCIE

SICK to wiodąca na świecie firma technologiczna, oferująca inteligentne rozwiązania czujnikowe oraz rozwiązania zintegrowane do automatyki przemysłowej. Nasze technologie wyznaczają globalne standardy i sprawiają, że procesy przemysłowe stają się bardziej wydajne, bezpieczniejsze i bardziej zrównoważone, zarówno w logistyce, jak też w produkcji.

SICK łączy inteligencję czujników ze zrozumieniem branży oraz certyfikowanymi usługami doradczymi. Oferujemy idealną podstawę dla skalowalnych oraz indywidualnie dostosowanych rozwiązań automatyzacyjnych i generujemy wartość dodaną wzdłuż całego łańcucha tworzenia wartości. Nasze ścisłe partnerstwo z naszymi Klientami to coś więcej, niż tylko obietnica – wspólnie zwiększamy wydajność produkcji, podnosimy jakość, chronimy zdrowie i bezpieczeństwo, a także dbamy o zrównoważoną przyszłość. Wszystko to czynimy z empatią i zaufaniem.

SICK tworzy z pasją i w poczuciu pionierskiego ducha nowe technologie już od 1946 roku. Dzięki globalnej sieci placówek firma SICK jest obecna w 40 krajach na całym świecie – zawsze blisko swoich Klientów. Siedziba główna firmy znajduje się w Waldkirch w Niemczech, niedaleko Freiburga. Nasi Klienci czerpią korzyści z naszego zrozumienia wymogów lokalnych i globalnych, które przekładamy na dostosowane do potrzeb rozwiązania.